2022 年 10 月高等教育自学考试

人机工程学(二)试题

课程代码:01936

- 1. 请考生按规定用笔将所有试题的答案涂、写在答题纸上。
- 2. 答题前,考生务必将自己的考试课程名称、姓名、准考证号用黑色字迹的签字笔或钢笔 填写在答题纸规定的位置上。

选择题部分

| 汪意事项: | | | | | | | | |
|-------|--------|---------|-------|-------|-------|-------|-------|-----|
| 每小品 | 题选出答案后 | ,用 2B 组 | 铅笔把答题 | 纸上对应题 | 5月的答案 | 标号涂黑。 | 如需改动, | 用橡皮 |

- 一、单项选择题:本大题共10小题,每小题2分,共20分。在每小题列出的备选项中只有一项 是最符合题目要求的,请将其选出。
- 1. 人机工程学在美国常被称为"Human Factors Engineering",即

擦干净后,再选涂其他答案标号。不能答在试题卷上。

A. 人类工程学

B. 人间工学

C. 人的因素工程学

D. 宜人学

C. 90

- 2. 挺直坐高用于确定座椅上方障碍物的允许高度,一般采用第 百分位的数据比较合适。
- 3. 能被感觉器官所感受的刺激强度范围,称为

和操作控制器时,常设计成 控制台。

B. 50

A. 感觉阈限

A. 5

- B. 感觉阈下限 C. 感觉阈上限 D. 绝对感觉阈值
- 4. 当眼睛偏离视中心时,在偏离距离相等的情况下,观察效率最优的是

- A. 左上象限 B. 右上象限 C. 左下象限 D. 右下象限
- 5. 当操作者坐着监视前方固定的或移动的目标对象,而又必须根据对象物的变化观察显示器
- A. 坐姿低台式 B. 坐姿高台式 C. 坐立姿两用 D. 立姿
- 6. 不需用手搬移物品的平均高度超过工作面以上 15cm 的作业应属于
 - A. 立姿作业岗位

B. 坐、立姿交替作业岗位

D. 95

C. 跪姿作业岗位

- D. 坐姿作业岗位
- 01936# 人机工程学(二)试题 第 1 页(共 3 页)

| 7. 人体对频率的 | 振动能量传递率最大 | 0 | | | | | | | |
|--------------------------------------------|-----------------------------|----------------------------|---------------------------------|--|--|--|--|--|--|
| A. 1 ~ 3 Hz | $B.4 \sim 8 Hz$ | C. 10 ~ 12Hz | D. 20 ~ 25 Hz | | | | | | |
| 8. 视觉警示信息的重要因素包括 | | | | | | | | | |
| A. 大小 | B. 长度 | C. 材质 | D. 距离 | | | | | | |
| 9. 在无障碍设计中,手动轮椅的速度约为 | | | | | | | | | |
| A.1.0m/s | $B.0.7 \sim 1 \mathrm{m/s}$ | $C.1.5\sim\!2.0\text{m/s}$ | $D.~1.~0~\sim2.~0 \mathrm{m/s}$ | | | | | | |
| 10. 目前,最能反映综合技术融合的人机智能界面是多媒体和两种人性化智能界面。 | | | | | | | | | |
| A. 多媒体智能界面 | | B. 虚拟现实 | | | | | | | |
| C. 人机智能界面 | | D. 用户可视化界面 | | | | | | | |
| 二、多项选择题:本大题共5小题,每小题2分,共10分。在每小题列出的备选项中至少有两 | | | | | | | | | |
| 项是符合题目要求的,请将其选出,错选、多选或少选均无分。 | | | | | | | | | |
| 11. 人机工程学是研究的学科。 | | | | | | | | | |
| А. Д | B. 机器 | (| C. 环境 | | | | | | |
| D. 自然 | E. 动物 | E. 动物 | | | | | | | |
| 12. 以下哪些情况人体尺寸应选择第95的百分位数据 | | | | | | | | | |
| A. 人体最大厚度 | B. 人体最大 | 宽度 (| C. 坐姿垂直伸手高度 | | | | | | |
| D. 立姿侧向手握距离 E. 手臂平伸手握距离 | | | | | | | | | |
| 13. 人手是由等组成的复杂结构。 | | | | | | | | | |
| A. 僧 | B. 动脉 | (| C. 神经 | | | | | | |
| D. 韧带 | E. 肌腱 | | | | | | | | |
| 14. 以下属于坐姿作业岗位特征的是 | | | | | | | | | |
| A. 不需作业者施用较大力量,如搬动超过 4.5kg 的重物 | | | | | | | | | |
| B. 绝大多数时间从事精密装配或书写等作业 | | | | | | | | | |
| C. 需作业者完成向下方施力的作业,如包装或装箱作业 | | | | | | | | | |
| D. 经常需要完成前伸超过 41cm 或高于工作面 15cm 的重复操作 | | | | | | | | | |
| E. 不需用手搬移物品的平均高度超过工作面以上 15cm 的作业 | | | | | | | | | |
| 15. 虚拟现实技术的的特征以及其形成的视觉、听觉、触觉和幻觉构成了虚拟环境。 | | | | | | | | | |
| A. 高效性 | B. 交互性 | (| 真实性 | | | | | | |
| D. 沉浸性 | E. 想象力 | | | | | | | | |
| | | | | | | | | | |
| 01936# 人机工程学(二)试题 第 2 页(共 3 页) | | | | | | | | | |

- 三、判断题:本大题共 10 小题,每小题 2 分,共 20 分。判断下列各题,在答题纸相应位置正确的涂"A",错误的涂"B"。
- 16. 人体测量学是一门古老的学科。
- 17. 认识世界与改变世界的能力是人类的基本功能。
- 18. 直觉是创造性思维的一种重要形式。
- 19. 仪表的标数设计中,对于表面运动的小开窗仪表,其数码应按逆时针排列。
- 20. 脚控操纵器主要有脚踏压钮、脚动开关和脚踏板。
- 21. 我国男性肘高均值为 115cm。
- 22.60dB以上的噪声,对神经系统、心血管系统有明显的影响。
- 23. 工作中造成人的压力的原因通常有工作的负荷、工作的变动、工作中的挫折和工作的时间这四个方面。
- 24. 人机界面设计,主要解决好人控制机械和人发送信号两个主要问题。
- 25. 钱学森院士于1989 年提出综合集成法,简称综合集成。

非选择题部分

注意事项:

用黑色字迹的签字笔或钢笔将答案写在答题纸上,不能答在试题卷上。

四、名词解释题:本大题共2小题,每小题5分,共10分。

- 26. 灵感思维
- 27. 虚拟现实
- 五、简答题:本大题共2小题,每小题10分,共20分。
- 28. 简述工业设计师视角下人机工程学研究的主要内容。
- 29. 简述人体尺寸的应用方法。
- 六、综合应用题:本大题20分。
- 30. 手握式工具设计的原则是什么?